

Códigos Convolucionales

Repaso 1- objetivos de la transmisión digital de la información

- Transmisión fiable → control de errores → codificación de canal.
- Transmisión rápida (“ligera”) → compresión → codificación de fuente.
- Transmisión segura → autenticidad, privacidad → criptografía.

Códigos Convolutionales

- Se trata de codificación de canal: añadir redundancia para lograr una transmisión fiable de la información.
- Los códigos convolutionales son códigos lineales, donde la suma de dos palabras de código cualesquiera también es una palabra de código.
- Se diferencian de los códigos bloque en su forma estructural y las propiedades para corregir errores.
- Tienen memoria: la codificación actual depende de los datos que se envían ahora y que se enviaron en el pasado.

Códigos Convolucionales

- Un código convolucional queda especificado por tres parámetros:
- Números de entradas k ← Bits de información
- Números de salidas n ← Secuencia codificada de información, bits de información + bits de redundancia.
- Redundancia (registro) m
- Memoria de código $m-1$

$$R = \frac{k}{n}$$

Tasa del código

Códigos Convolutivos - filtro FIR

- Un código convolutivo es un **filtro FIR binario** (es una convolución...).
- La salida se obtiene filtrando la secuencia de entrada con un filtro FIR binario.

Representación

- Pueden representarse de diferentes formas:
- Registros de desplazamiento.
- Filtro FIR (también hay versiones IIR).
- Sistema de n ecuaciones (binarias) con m incógnitas.
- Tabla de relación entrada/salida.
- Polinomios (parecido a la transformada Zeta...).
- Diagrama de árbol.
- Diagrama de estados (maquinas de estados finitos).
- Diagrama Trellis.

Ejemplo con registros de desplazamiento

- Se considere un código convolucional

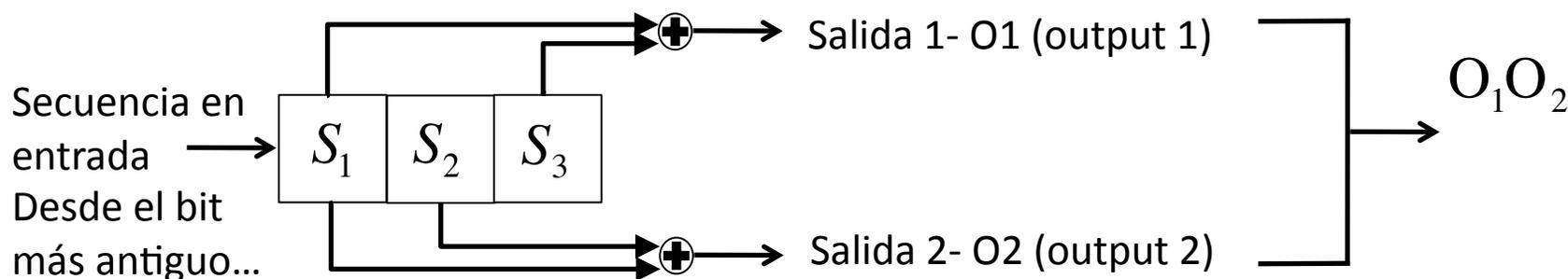
$k = 1$
entradas

$n = 2$
salidas

$m = 3$
registros

$m - 1 = 2$
memoria

$$R = \frac{k}{n} = \frac{1}{2} \text{ tasa}$$

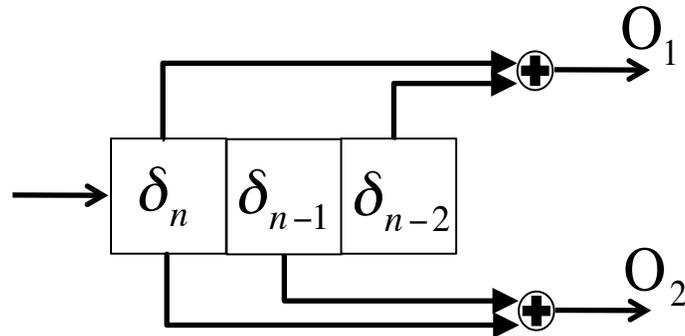


- Al principio se considera que

$$S_1 = 0 \quad S_2 = 0 \quad S_3 = 0$$

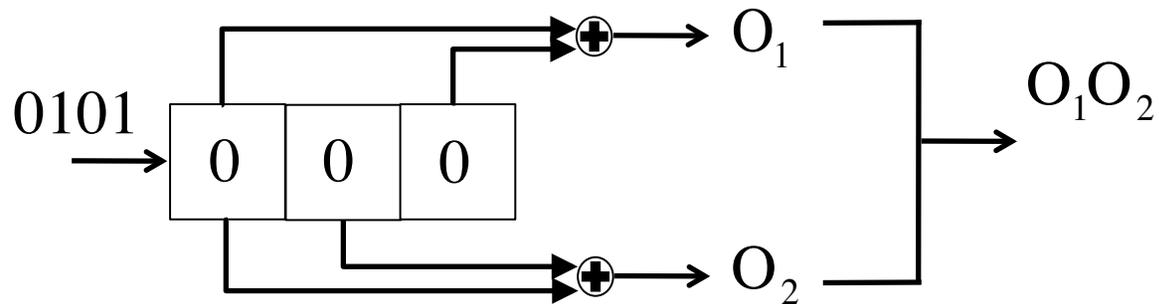
Ejemplo con registros de desplazamiento

- Los bits ingresan por la izquierda y salen por la derecha, pero los bits de una palabra se leen de izquierda a derecha.
- Observación importante: si queremos codificar 1010 tenemos que dar la vuelta a la secuencia para empezar desde el más antiguo: 0101 (4 bits en entrada)
- Si lo miramos como un filtro, tenemos una memoria de $m - 1 = 2$



Ejemplo con registros de desplazamiento

- Supongamos que queremos enviar y codificar la secuencia 0101

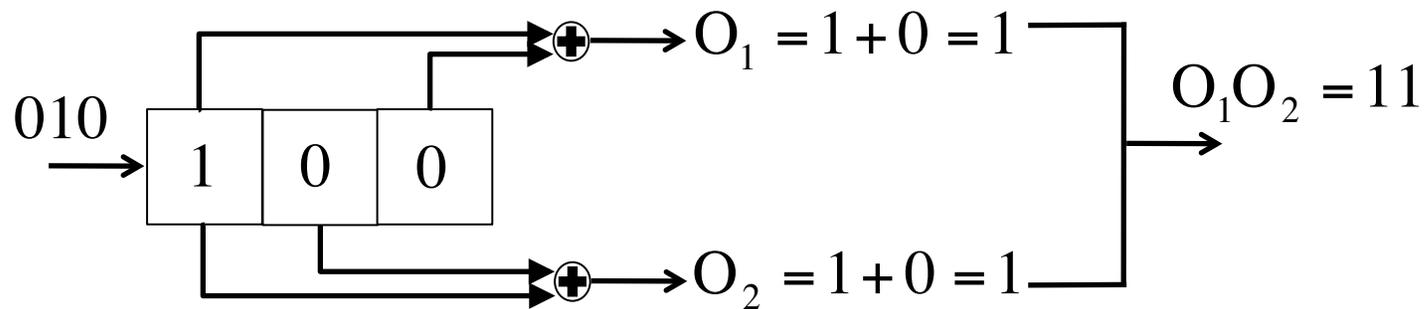


- Recordamos que al principio los registros son nulos

$$s_1 = 0 \quad s_2 = 0 \quad s_3 = 0$$

Ejemplo con registros de desplazamiento

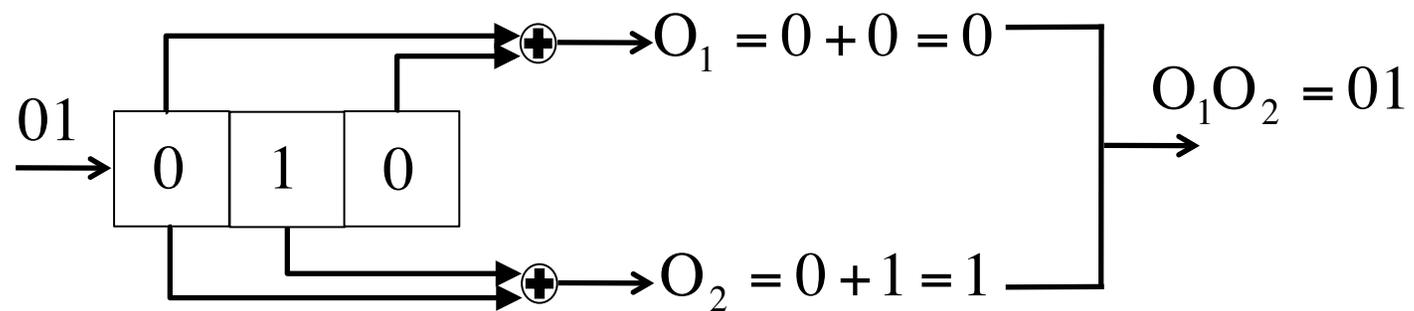
- Entra el primer bit – 1



- producimos11

Ejemplo con registros de desplazamiento

- Desplazamos el primer bit – 1 y entra el segundo - 0

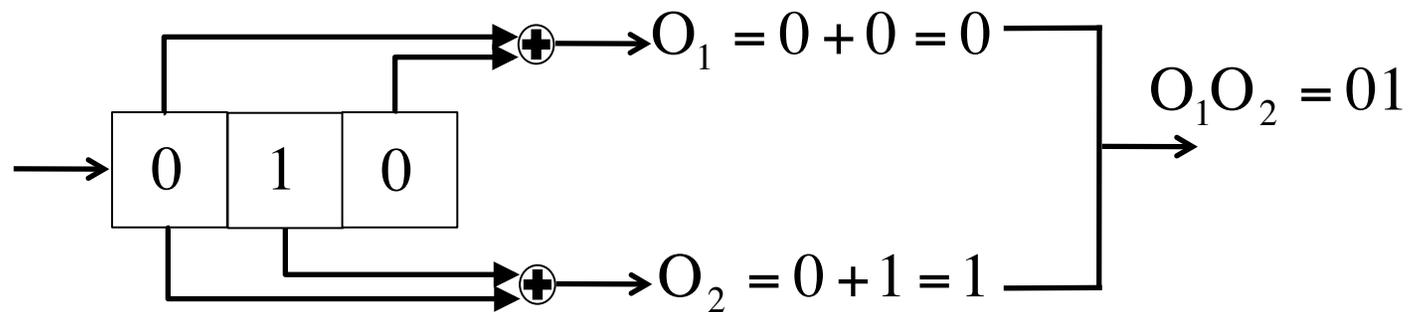


- es decir toda la salida hasta ahora es

...01-11

Ejemplo con registros de desplazamiento

- Finalmente



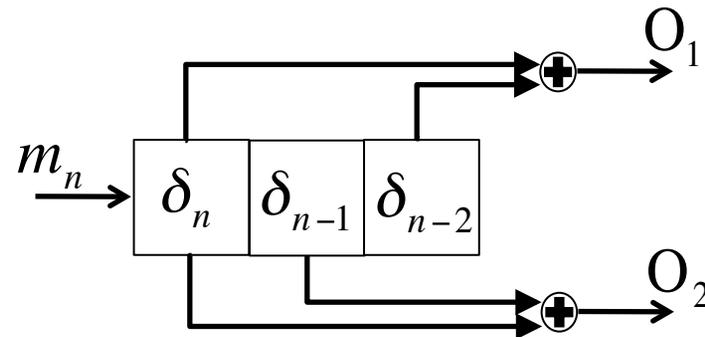
- La secuencia es codificada como (esta es la salida final de 8 bits)

01 - 01 - 01 - 11

Filtro FIR (en binario)

- Claramente lo que hemos hecho hasta ahora se puede expresar como

$$\begin{cases} O_1 = m_n * (\delta_n + \delta_{n-2}) \\ O_2 = m_n * (\delta_n + \delta_{n-1}) \end{cases}$$



- Se puede hacer versiones recursivas (filtros IIR).

Sistema de ecuaciones (en binario)

- También se puede expresar como

$$\begin{cases} O_1 = S_1 + S_3 \\ O_2 = S_1 + S_2 \end{cases}$$

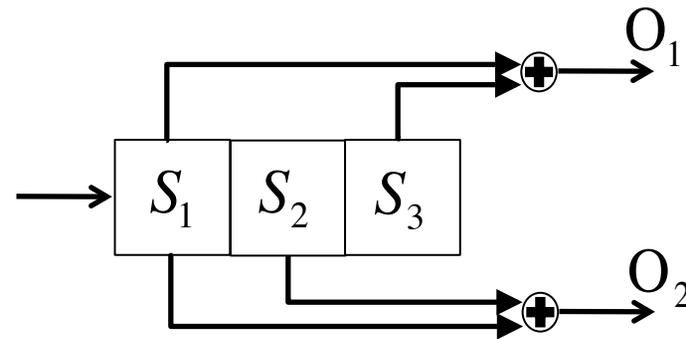


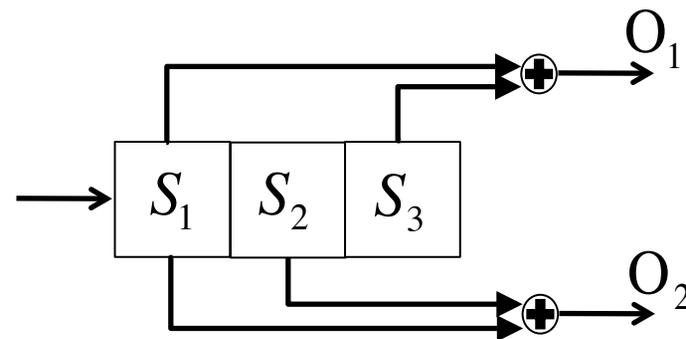
Tabla entradas/salidas

- Otra manera es

Respuesta impulsiva

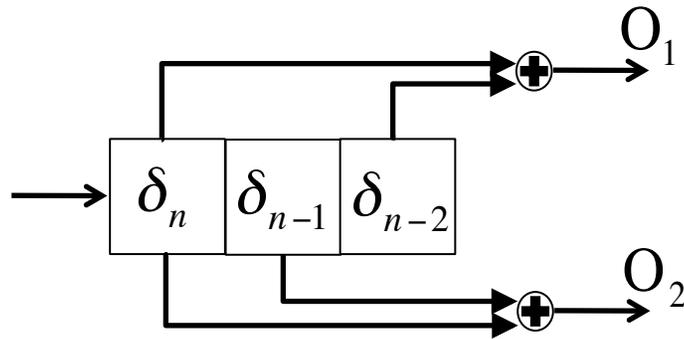
$2^m = 2^3 = 8$

$S_1 S_2 S_3$	$O_1 O_2$
000	00
100	11
010	01
001	10
110	10
011	11
101	01
111	00



Máquina de estados finitos

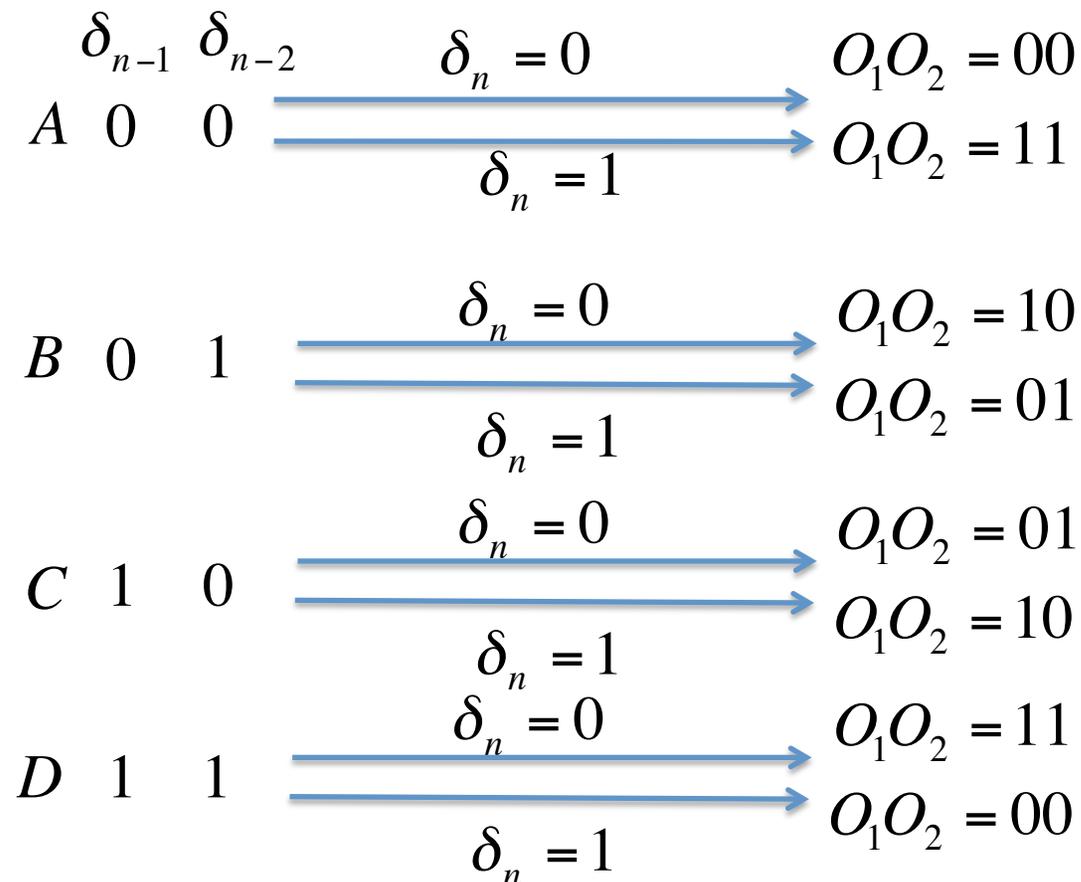
- Tenemos $2^{m-1} = 2^2 = 4$ estados (de la memoria δ_{n-1} y δ_{n-2}).



<i>A</i>	0	0
<i>B</i>	0	1
<i>C</i>	1	0
<i>D</i>	1	1

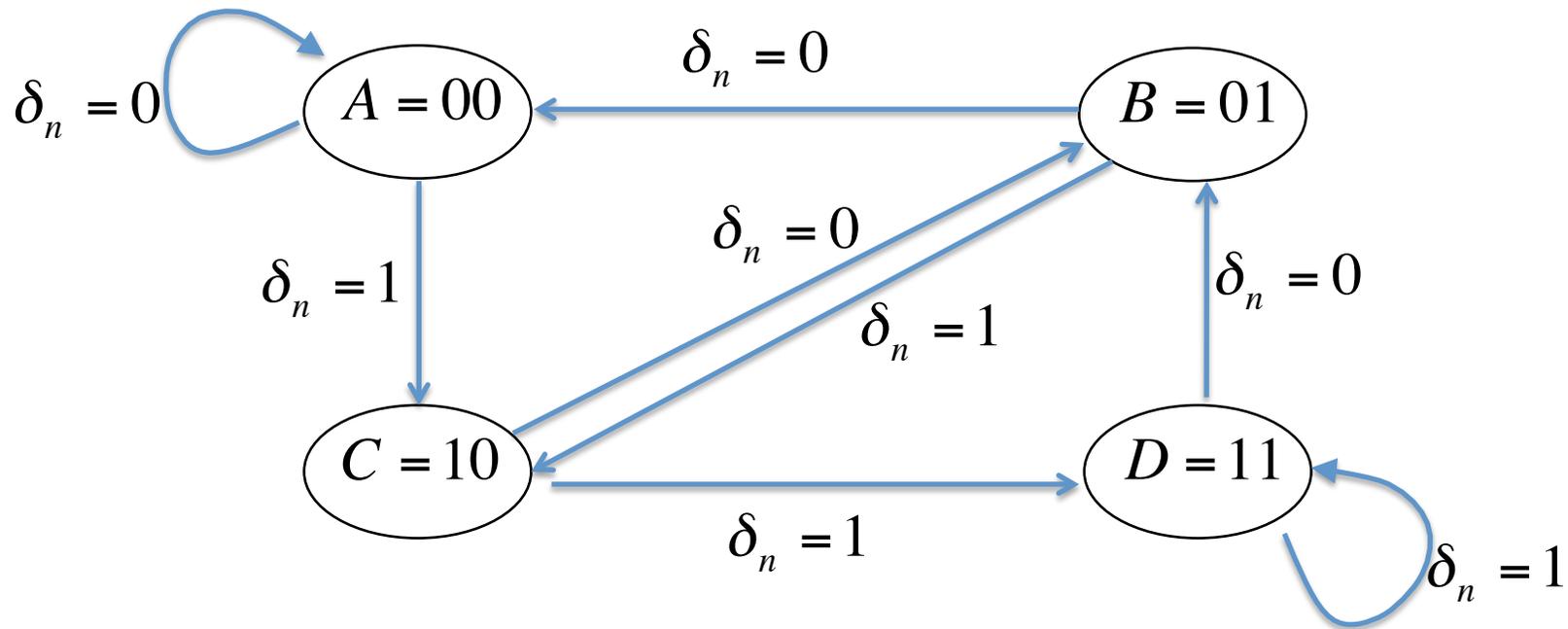
Máquina de estados finitos

- A cada estado está asociado podemos asociar unas salidas según la entrada actual δ_n .



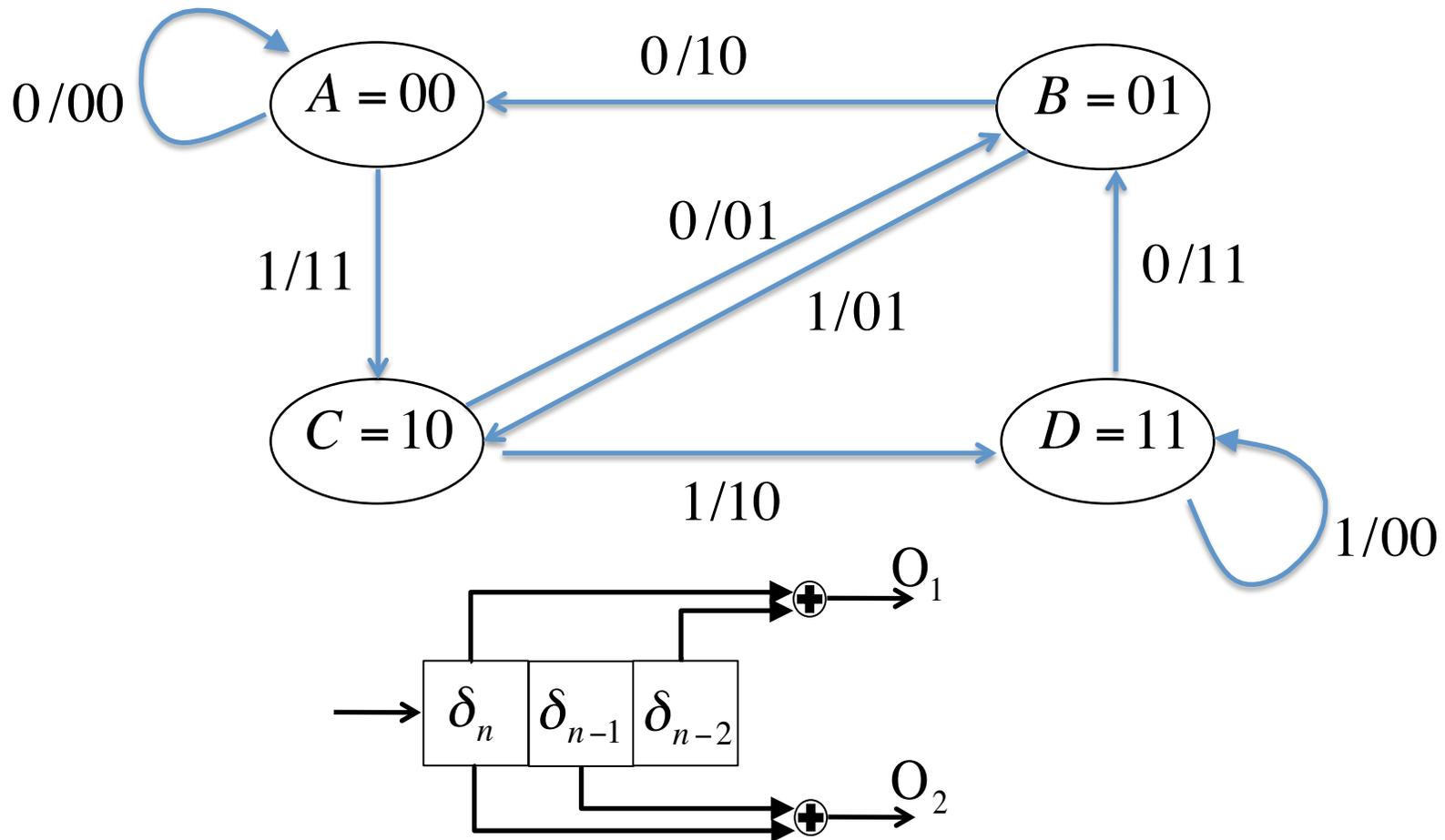
Máquina de estados finitos

- Además según δ_n , al paso siguiente tenemos transiciones de estados.



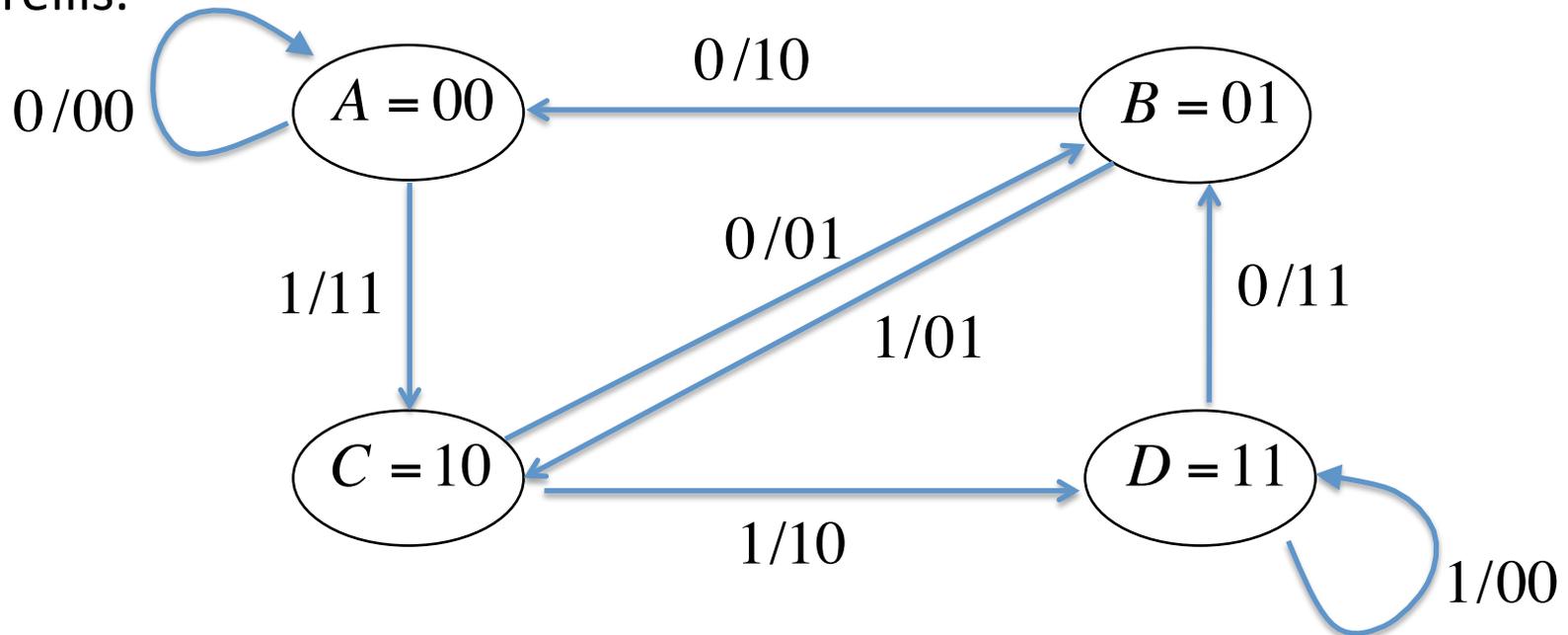
Máquina de estados finitos

- Se suele juntar toda la información en un unico grafo, poniendo también las correspondientes salidas.



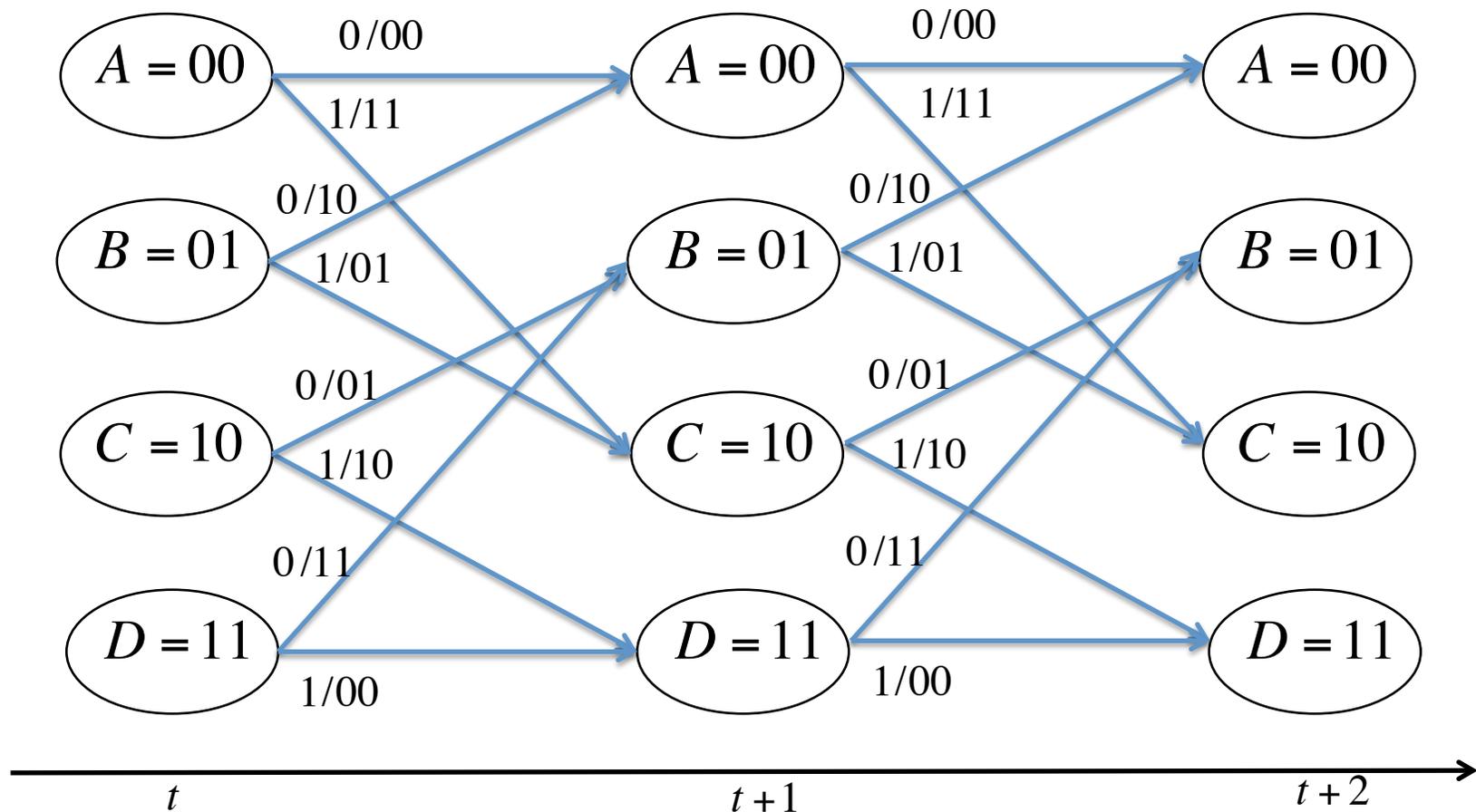
Máquina de estados finitos

- Nota que una máquina de estados finitos puede verse como caso particular de Cadena de Markov Ocultas (CMO) donde las transiciones y la emisiones de las salidas son deterministas (las densidades de probabilidad son deltas).
- De hecho como la CMO pueden representarse también como un Trellis.



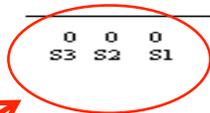
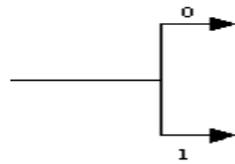
Trellis

- También se representa así



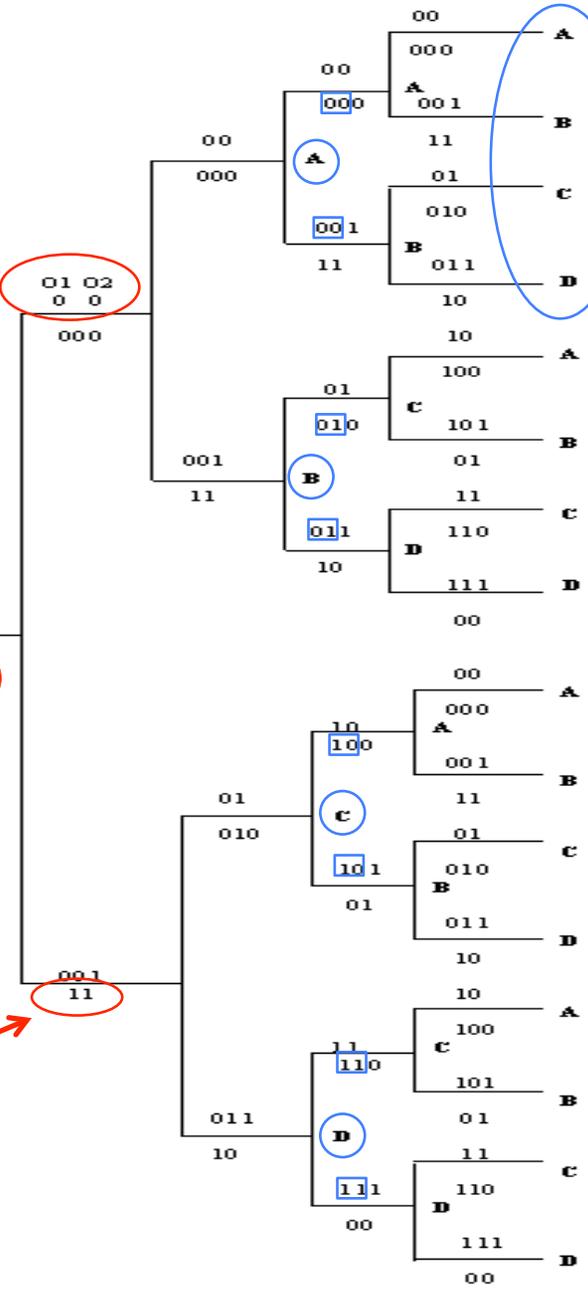
Árbol

Salidas O1 y O2



CUIDADO!!!
El orden está invertido !!! Aquí es S3,S2,S1

Salidas O1 y O2

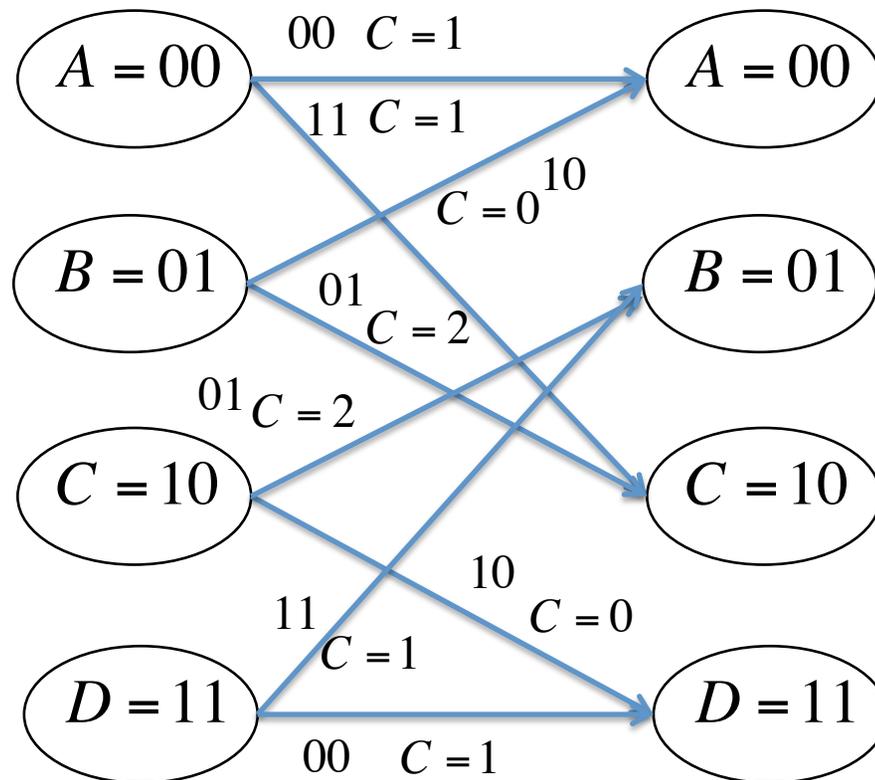


Estados del Trellis o de la maquina de estados finitos.

- A = 00
- B = 01
- C = 10
- D = 11

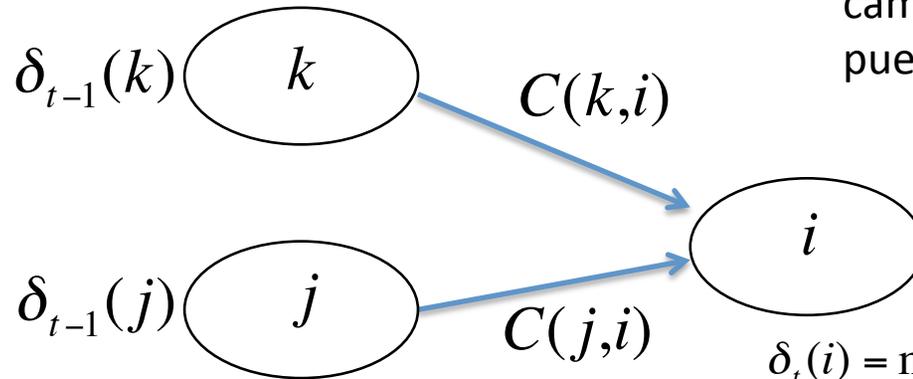
Trellis- Costes distancia de Hamming

- Si recibimos por ejemplo 10, los coste se calculan como distancia de Hamming



Algoritmo de Viterbi

- Se calculan metricas acumuladas y se guarda el mejor nodo precedente

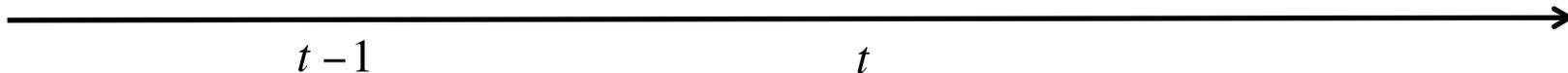


En este ejemplo hay solo 2 caminos... en realidad pueden ser muchos más.

$$\delta_t(i) = \min\{\delta_{t-1}(k) + C(k,i); \delta_{t-1}(j) + C(j,i)\}$$

$$\psi_t(i) = \operatorname{argmin}\{\delta_{t-1}(k) + C(k,i), \delta_{t-1}(j) + C(j,i)\}$$

$$\psi_t(i) = \text{o } k \text{ o } j \text{ en este caso}$$



Algoritmo de Viterbi

- Si los dos caminos (pueden ser más) tiene misma metrica acumulada

$$\delta_{t-1}(k) + C(k,i) = \delta_{t-1}(j) + C(j,i)$$

- Elijo uno de los dos nodos precedentes a caso

$$\psi_t(i) = \text{o } k \text{ o } j \text{ elegido a caso}$$

Algoritmo de Viterbi

- Al principio:

$$\delta_0(i) = \text{Coste inicial}(\text{estado} = i)$$

$$\psi_0(i) = 0$$

$$1 \leq i \leq N$$

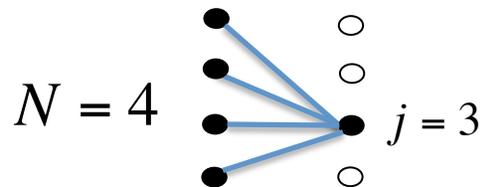
- Iteramos:

$$\delta_t(j) = \left(\min_i [\delta_{t-1}(i) + C(i, j)] \right)$$

$$1 \leq j \leq N$$

$$1 \leq t \leq T$$

$$\psi_t(j) = \arg \min_i [\delta_{t-1}(i) + C(i, j)]$$



Algoritmo de Viterbi

- luego cuando hemos llegado al final $t = T$, decidimos el estado

$$\hat{e}_T = \arg \min_i [\delta_T(i)]$$

- Y vamos hacia atrás

$$\hat{e}_{T-1} = \psi_T(\hat{e}_T)$$

$$\hat{e}_t = \psi_{t+1}(\hat{e}_{t+1}) \quad t = T-1, T-2, \dots, 0$$

- Finalmente tenemos una secuencia de estados

$$\hat{e}_T, \hat{e}_{T-1}, \hat{e}_{T-2}, \dots, \hat{e}_0$$

$$\hat{x}_T, \hat{x}_{T-1}, \hat{x}_{T-2}, \dots, \hat{x}_0$$

Algoritmo de Viterbi

- Conocida la secuencia de estados estimada

$$\boxed{\hat{e}_T, \hat{e}_{T-1}, \hat{e}_{T-2}, \dots, \hat{e}_0}$$

$$\boxed{\hat{e}_0, \hat{e}_1, \hat{e}_2, \dots, \hat{e}_T}$$

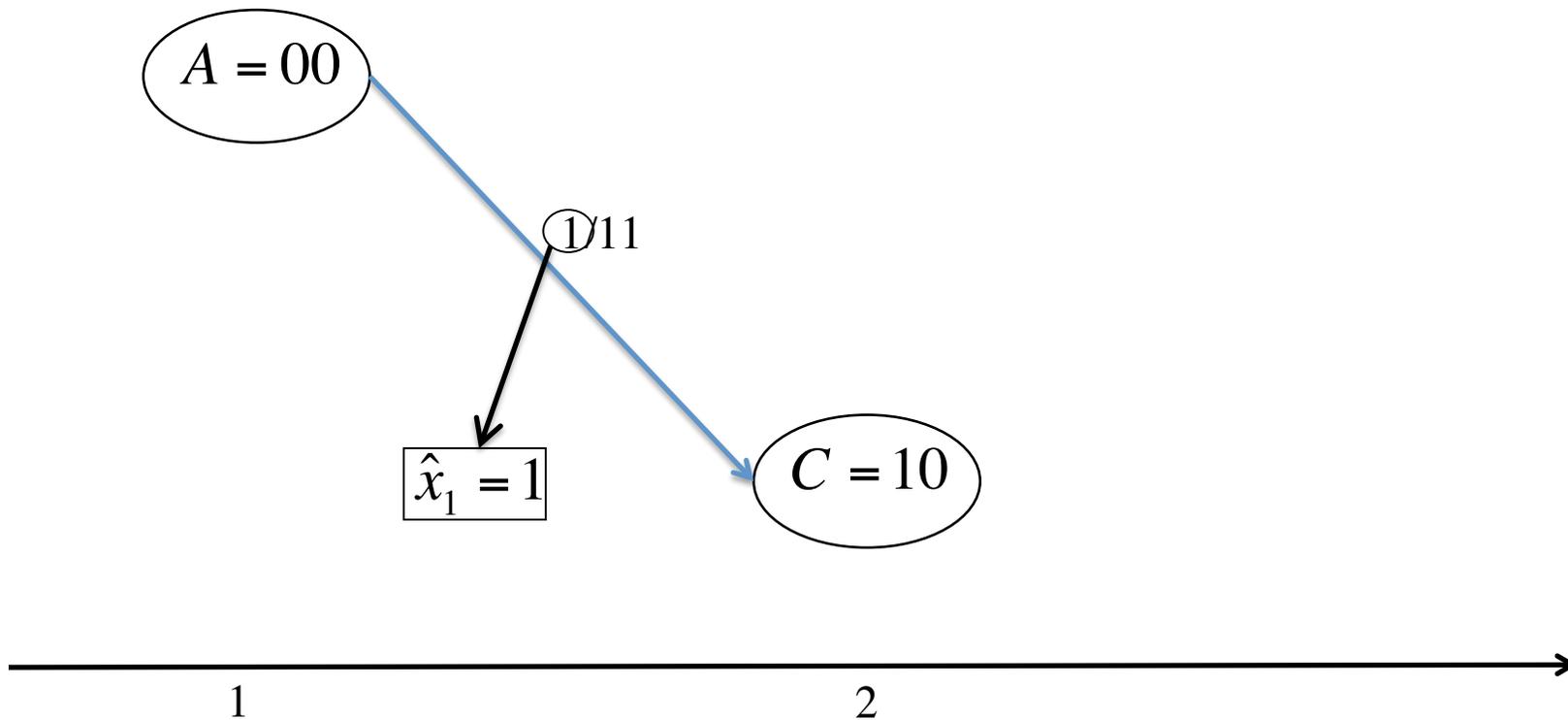
- Es posible encontrar el mensaje que generó dicha secuencia

$$\boxed{\hat{x}_0, \hat{x}_1, \hat{x}_2, \dots, \hat{x}_T}$$

- Esta palabra código decodificada!!!

Algoritmo de Viterbi

- Por ejemplo



Canal (BSC – Gaussiano)

- Los costes son siempre las log-verosimilitudes.
- Canal BSC: resultar ser la distancia de Hamming.
- Canal Gaussiano: resultar ser la distancia Euclidea (al cuadrado).

Salida Blanda-Dura

- El algoritmo de Viterbi proporciona una salida dura (decidimos directamente la palabra código que con más probabilidad ha sido enviado) en decodificación. Esto es porque el algoritmo de Viterbi es un algoritmo de optimización (sirve a minimizar o maximizar costes o probabilidades).
- Para lograr una salida blanda (es decir, hallar todas las probabilidades o costes) hay que utilizar otros algoritmos (por ejemplo el BCJR, que sirven para calcular de modo eficaz costes o probabilidades). Dado que se calculan todos los costes/probabilidades (de cada bit) luego se puede minimizar/maximizar y decidir (es decir, hallar una salida dura).

Curvas BER para la practica

- SIN codificación: DADA una SNR se envían N bits (de mensaje) se pasan por el canal. Se reciben N bits, y se ve cuanto errores hay en recepción (bit por bit). Para calcular la BER se repite varias veces y se promedia. Todo tiene que repetirse por diferente valores de SNR.
- CON codificación: DADA una SNR se codifican N bits, se envían $N+R$, que pasarán por el canal. Se decodifican los $N+R$ bits, así que tenemos otra vez N bits. Se calculan los errores (para cada bit) respecto a los bits enviados. Se repite todo varias veces y se promedia. Todo tiene que repetirse por diferente valores de SNR.

Curvas BER para la practica

- Realmente, con codificación, habría que tenerse en cuenta que utilizamos el canal más veces (gastamos más potencia), y esto afectaría al SNR y a la curva BER (que empeoraría). Pero para esta practica podéis no tenerlo en cuenta.