

# Control de Calidad

Grado en Ingeniería en Tecnologías de la Telecomunicación  
Bloque II. Inferencia estadística aplicada al control de calidad  
Tema 4: Algunos modelos probabilísticos

Elena Aparicio Esteve  
elena.aparicio@urjc.es

Departamento de Teoría de la Señal y Comunicaciones  
Universidad Rey Juan Carlos

3 de marzo de 2023

# Index

- 1 La ley normal
- 2 La ley binomial
- 3 La ley de Poisson
- 4 Distribución de estadísticos en muestras aleatorias simples de poblaciones normales
- 5 La ley  $\chi^2$
- 6 La ley  $t$ -Student
- 7 Distribución de  $S^2$
- 8 Distribución de  $\bar{Y}$  ( $\sigma^2$  desconocida)
- 9 El caso de dos poblaciones normales independientes
- 10 La ley  $F$ -Snedecor
- 11 Distribución del cociente de dos varianzas muestrales

La ley normal

# Propiedades básicas

- También conocida como **ley de Laplace-Gauss**
- Desempeña un papel esencial en
  - La teoría y la práctica de la estadística
  - La teoría de la probabilidad (**teoremas límite**)
- Una v. a.  $Y$  se distribuye según la ley normal de parámetros  $\mu$  y  $\sigma$ ,  $Y \sim N(\mu, \sigma)$ , cuando su pdf es

$$f(y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp \left[ -\frac{(y - \mu)^2}{2\sigma^2} \right], \quad -\infty < y < \infty$$

donde  $\mu \in \mathbb{R}$  y  $\sigma > 0$

# Propiedades básicas

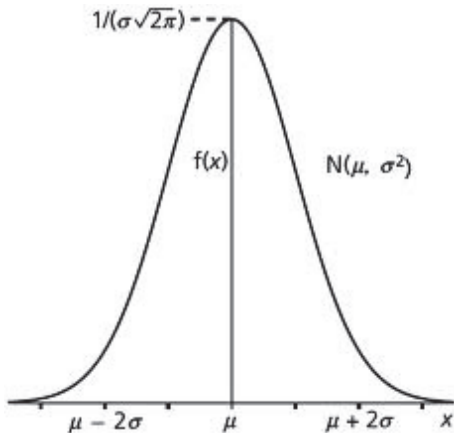


Figura: Gráfica de la función de densidad de  $N(\mu, \sigma)$ .

# Propiedades básicas

- Podemos comprobar que:
  - ①  $f(y)$  es simétrica respecto del eje  $y = \mu$
  - ② La gráfica de  $f(y)$  presenta un máximo en  $\left(\mu, \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}\right)$
  - ③ La gráfica de  $f(y)$  presenta puntos de inflexión en
    - $y = \mu - \sigma$
    - $y = \mu + \sigma$
  - ④  $f(y) \geq 0$  para todo valor de  $y$
  - ⑤  $\int_{\mathbb{R}} f(y) dy = 1$

# Propiedades básicas

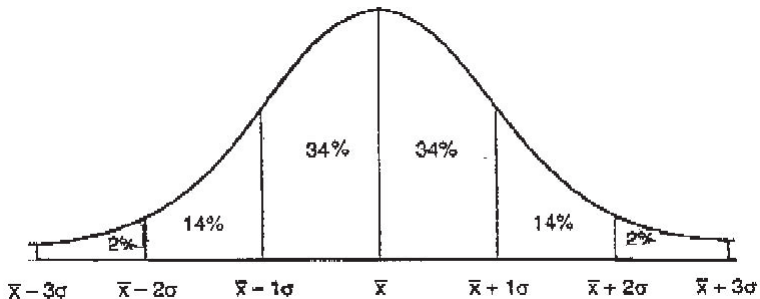
- Es interesante observar que:
  - 1 Variar el valor del parámetro  $\mu$  equivale a **variar la posición** de la campana **sin variar su forma**
  - 2 Variar el valor del parámetro  $\sigma$  implica **variar la forma** de la curva pero **no afecta a la posición**
- Estos efectos son razonables, ya que

$$E(Y) = \int_{\mathbb{R}} yf(y)dy = \mu$$

$$V(Y) = \int_{\mathbb{R}} (y - \mu)^2 f(y)dy = \sigma^2$$

# Propiedades básicas

Valores de uso frecuente:



**Figura:** Gráfica de la función de densidad de  $N(\mu, \sigma)$ .



# Propiedades básicas

## Ejemplo

- Sea  $Y$  el contenido en  $cm^3$  de unas botellas rellenas por un cierto proceso, donde  $Y \sim N(200, 10)$ 
  - El 96 % de las botellas estará entre  $\mu \pm 2\sigma$ , ie., entre 180 y 220  $cm^3$
- Si otra máquina rellena botellas con  $\mu = 200$  y  $\sigma = 4cm^3$ 
  - El mismo porcentaje de botellas tendrían contenidos entre 192 y 208  $cm^3$
  - Es una población más homogénea

# Propiedades básicas

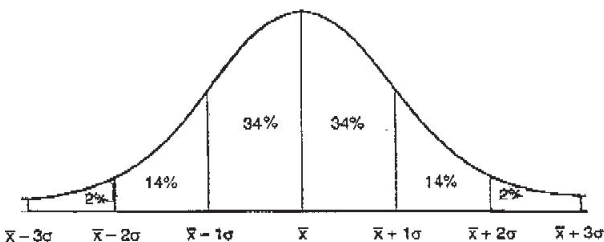


Figura: Gráfica de la función de densidad de  $N(\mu, \sigma)$ .

- En  $\mu \pm 4\sigma$  se encontrará el 99.994 % de la población
- Un intervalo de  $8\sigma$  centrado en  $\mu$  comprenderá prácticamente a todos los individuos de la población
- $8\sigma$  recibe el nombre de **capacidad o tolerancia intrínseca** de una máquina

# Propiedades básicas

- Una gran utilidad de la ley normal en la práctica está ligada a la [teoría de los errores de medida](#)
- Parece razonable suponer que los errores de medida en un instrumento sean
  - Simétricos
  - Centrados en el valor 0
  - Tales que la probabilidad de cometer un error sea inversamente proporcional a la magnitud del error

# Propiedades básicas

- Otra gran utilidad de la ley normal es consecuencia del **teorema central del límite**

La suma de un número no muy pequeño de v.a. independientes idénticamente distribuidas, en condiciones muy generales, se distribuye según la ley normal

- La variabilidad en procesos en estado de control se puede representar en muchas ocasiones por medio de la ley normal

# Función de distribución

- La función de distribución de la ley normal es

$$F(y) = \int_{-\infty}^y f(t)dt$$

- Pero  $f(t)$  no tiene función primitiva, **no existe expresión analítica para  $F(y)$**
- $F(y)$  aparece en forma de tablas o programada en calculadoras y softwares

# Función de distribución

- Las tablas recogen la función de distribución de  $N(0, 1)$ , también conocida como ley normal estándar, y cuya densidad se obtiene haciendo  $\mu = 0$  y  $\sigma = 1$ :

$$\phi(z) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left[-\frac{z^2}{2}\right] \text{ para } -\infty < z < \infty$$

- Mediante esta tabla es posible extrapolar a una ley normal genérica  $N(\mu, \sigma)$
- Basta usar el cambio de variable

$$z = \frac{Y - \mu}{\sigma}$$

# Función de distribución

- La ley normal también resulta útil para abordar en condiciones asintóticas otras distribuciones de probabilidad
  - $t$ -Student
  - Ley binomial
  - Ley de Chi-cuadrado
- Si  $Y_i, i = 1, 2, \dots, n$ , son variables aleatorias independientes con  $Y_i \sim N(\mu_i, \sigma_i)$  y  $a_i$  son constantes reales

$$\sum_i a_i Y_i \sim N(\mu, \sigma) \text{ con } \mu = \sum_i a_i \mu_i \text{ y } \sigma = \sqrt{\sum_i a_i^2 \sigma_i}$$

# La ley binomial



# Propiedades básicas

- Una v. a.  $X$  sigue la ley binomial  $X \sim B(n, p)$  cuando se cumple
  - 1 Se realizan  $n$  experimentos independientes
  - 2 Para cada experimento sólo hay dos sucesos posibles:  $A$  y  $\bar{A}$
  - 3 La probabilidad de que ocurra  $A$  es constante
    - $p = P(A)$
    - $q = 1 - p = P(\bar{A})$
  - 4  $X$  es el número de veces que ocurre  $A$  en los  $n$  experimentos

# Propiedades básicas

- La distribución de probabilidad binomial es

$$P(X = x) = \binom{n}{x} p^x (1 - p)^{n-x} \text{ para } x = 1, 2, \dots, n$$

donde  $\binom{n}{x}$  es el número de combinaciones sin repetición de orden  $x$  entre  $n$  elementos y su valor es

$$\binom{n}{x} = \frac{n!}{x!(n-x)!}$$

- La función de distribución es

$$P(X \leq x) = \sum_{j=0}^x \binom{n}{j} p^j (1 - p)^{n-j}$$

# Propiedades básicas

- La esperanza y la varianza de una v.a. binomial de parámetros  $n$  y  $p$  son

$$\begin{aligned}\mu &= E(X) = np \\ \sigma^2 &= V(X) = np(1 - p)\end{aligned}$$

# La ley de Poisson

# Propiedades básicas

- La ley de Poisson,  $\mathcal{P}(\lambda)$ , se interpreta desde dos puntos de vista
  - Como límite de la ley binomial cuando
    - $n \rightarrow \infty$
    - $p \rightarrow 0$
    - $np = \lambda$ , siendo  $\lambda$  el valor esperado
  - Como ley que rige el proceso estocástico conocido como **proceso de Poisson**

# Propiedades básicas

- Probabilidad de que en un proceso de Poisson ocurran exactamente  $x$  sucesos durante un intervalo de tiempo  $(0, t)$

$$P(X = x) = e^{-\lambda t} \frac{(\lambda t)^x}{x!}, \quad x = 0, 1, 2, \dots$$

## Distribución de Poisson de parámetro $\lambda t$ , $X \sim \mathcal{P}(\lambda t)$

- $\lambda$  es el número medio de sucesos por unidad de tiempo
- La ley de Poisson se caracteriza por un único parámetro  $\alpha$
- Si  $X \sim \mathcal{P}(\alpha)$ , entonces  $E(X) = \alpha$  y  $V(X) = \alpha$

Distribución de estadísticos en muestras aleatorias simples de poblaciones normales

# Muestras aleatorias simples (m. a. s.)

- Una m.a.s. es aquella en la que todo elemento de la población tiene la misma probabilidad de ser escogido para formar parte de la muestra
- $(Y_1, Y_2, \dots, Y_n)$  es una m.a.s. de una v. a.  $Y$  si y sólo si:
  - 1 Las v.a.  $Y_i, i = 1, 2, \dots, n$ , son independientes
  - 2  $Y_i \sim f(y), i = 1, 2, \dots, n$  donde  $f(y)$  es la pdf de  $Y$



# Muestras aleatorias simples (m. a. s.)

- Sea  $(Y_1, Y_2, \dots, Y_n)$  una m.a.s. de  $Y$
- Los estadísticos muestrales más utilizados son

$$\bar{Y} = \frac{\sum_{i=1}^n Y_i}{n} \quad \text{Media muestral}$$

$$S^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (Y_i - \bar{Y})^2}{n-1} \quad \text{Cuasivarianza muestral}$$

- Tanto  $\bar{Y}$  como  $S^2$  son variables aleatorias
- Queremos encontrar las pdfs de  $\bar{Y}$  y de  $S^2$  en m.a.s. de poblaciones normales

# Distribución de $\bar{Y}$ ( $\sigma^2$ conocida)

- Sea  $(Y_1, Y_2, \dots, Y_n)$  una m.a.s. de  $Y \sim N(\mu, \sigma)$
- Dado que  $\bar{Y} = \sum_i Y_i/n$  se tiene que
  - ① La distribución de  $\bar{Y}$  será normal por ser una combinación lineal de v.a. normales
  - ②  $E(\bar{Y}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n E(Y_i) = \frac{1}{n}(\mu + \mu + \dots + \mu) = \mu$
  - ③  $V(\bar{Y}) = \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n V(Y_i) = \frac{1}{n^2}(\sigma^2 + \sigma^2 + \dots + \sigma^2) = \frac{\sigma^2}{n}$  por ser  $Y_i$  v.a. independientes
- En consecuencia

$$\bar{Y} \sim N\left(\mu, \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right)$$

# Distribución de $\bar{Y}$ ( $\sigma^2$ conocida)

- Observamos que:
  - $\bar{Y}$  es un **estimador insesgado** de  $\mu$
  - $\bar{Y}$  toma valores alrededor del verdadero valor de  $\mu$
  - La varianza  $V(\bar{Y})$  puede hacerse tan pequeña como se quiera, si se toma un tamaño de muestra adecuado
  - El valor de  $\bar{Y}$  en una muestra concreta puede ser tan próxima a  $\mu$  como se desee
  - Por tanto, una buena estimación del parámetro  $\mu$  en una población normal es

$$\hat{\mu} = \bar{Y}$$

## Distribución de $\bar{Y}$ ( $\sigma^2$ conocida)

- El resultado también es cierto para muestras de una población cualquiera (no necesariamente normal)
- Aunque en este caso el tamaño de la muestra no debe ser muy pequeño
- Ello es debido al teorema central del límite

# La ley $\chi^2$

# Propiedades básicas

- Para la obtención de la pdf de  $S^2$  es necesario introducir una nueva ley de probabilidad
- Se conoce como la ley  $\chi_\nu^2$ , Chi-cuadrado con  $\nu$  grados de libertad
- Es la distribución de la suma de los cuadrados de variables aleatorias independientes y todas ellas de distribución  $N(0, 1)$

$$\chi_\nu^2 = \sum_{i=1}^{\nu} Y_i^2$$

donde  $Y_i \sim N(0, 1)$  para  $i = 1, 2, \dots, \nu$  y las  $Y_i$  son independientes

## Propiedades básicas

- La densidad de probabilidad de  $\chi_\nu^2$  es

$$f(\chi_\nu^2) = \left\{ 2^{\frac{\nu}{2}} \Gamma\left(\frac{1}{2}\nu\right) \right\}^{-1} y^{\left(\frac{\nu}{2}\right)-1} e^{-\frac{y}{2}} \text{ para } y > 0$$

- $\Gamma(\cdot)$  es la función gamma
- La esperanza y la varianza de  $\chi_\nu^2$  son

$$E(\chi_\nu^2) = \nu \text{ y } V(\chi_\nu^2) = 2\nu$$

- Los grados de libertad,  $\nu$ , se corresponden con el número de v. a. independientes que aparecen en el sumatorio
- La gráfica de  $f(\chi_\nu^2)$  depende de  $\nu$ . Para valores pequeños de  $\nu$  es asimétrica y sesgada hacia la izquierda

# La ley $t$ -Student



# Propiedades básicas

- La ley de  $t$ -Student con  $\nu$  grados de libertad la obtuvo Gosset como distribución del estadístico

$$t_{\nu} = \frac{Z}{U}$$

en el que:

- 1  $Z \sim N(0, 1)$
  - 2  $U \sim \sqrt{\frac{\chi_{\nu}^2}{\nu}}$
  - 3  $Z$  y  $U$  son independientes
- Gosset realizaba estudios que sólo disponían de **muestras pequeñas**

## Propiedades básicas

- La función de densidad de  $t_\nu$  depende de  $\nu$

$$f(t_\nu) = \frac{1}{\sqrt{\nu\pi}} \cdot \frac{\Gamma\left(\frac{\nu+1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{\nu}{2}\right)} \cdot \frac{1}{\left(1 + \frac{t^2}{\nu}\right)^{\frac{\nu+1}{2}}}$$

para  $|t| < \infty$

- Los grados de libertad coinciden con los grados de libertad de la ley de Chi-cuadrado que aparece en el denominador de  $t_\nu$
- La esperanza y la varianza de  $t_\nu$  sólo están definidas para  $\nu > 1$  y  $\nu > 2$

$$E(t_\nu) = 0$$

$$V(t_\nu) = \frac{\nu}{\nu - 2}$$

# Propiedades básicas

- La gráfica de  $f(t_\nu)$  tiene también
  - forma de campana
  - centrada en cero
  - con colas más extensas que la ley normal
- La  $t$ -Student resulta útil para modelar datos en los que se sospeche que haya algunas anomalías moderadas

## Distribución de $S^2$

# Propiedades básicas

- Sea  $(Y_1, Y_2, \dots, Y_n)$  una m.a.s. de  $Y \sim N(\mu, \sigma)$
- La cuasivarianza muestral se acostumbra a definir como

$$S^2 = \frac{\sum_i (Y_i - \bar{Y})^2}{n-1} \text{ donde } \bar{Y} = \frac{\sum_i Y_i}{n}$$

- Para m.a.s. de poblaciones normales se demuestra que
  - 1  $\bar{Y}$  y  $S^2$  son independientes
  - 2  $(n-1) \frac{S^2}{\sigma^2}$  se distribuye según una ley  $\chi^2_\nu$  con  $\nu = n-1$

## Propiedades básicas

- De aquí se deduce que

$$S^2 \sim \frac{\sigma^2}{n-1} \chi_{n-1}^2$$

$$E(S^2) = \frac{\sigma^2}{n-1} E(\chi_{n-1}^2) = \frac{\sigma^2}{n-1} (n-1) = \sigma^2$$

$$V(S^2) = \left( \frac{\sigma^2}{n-1} \right)^2 V(\chi_{n-1}^2) = \frac{\sigma^4}{(n-1)^2} 2(n-1) = \frac{2\sigma^4}{n-1}$$

- Estas dos últimas expresiones justifican el hecho de que  $S^2$  se utiliza como estimador de  $\sigma^2$ , es decir,

$$\hat{\sigma}^2 = S^2$$

# Distribución de $\bar{Y}$ ( $\sigma^2$ desconocida)

## Propiedades básicas

- Sea  $(Y_1, Y_2, \dots, Y_n)$  una m.a.s. de  $Y \sim N(\mu, \sigma)$
- En general,  $\sigma$  será desconocida
- El estadístico  $Z = \frac{(\bar{Y} - \mu)}{\sigma} \sqrt{n}$ , no será de gran utilidad
- Se podría sustituir  $\sigma$  por una estimación  $S$
- A partir de una muestra suficientemente grande, se puede usar el estadístico

$$t = \frac{\bar{Y} - \mu}{S/\sqrt{n}}$$

- Podría considerarse una aproximación de  $Z$ , es decir,  $N(0, 1)$



# Propiedades básicas

- Supongamos que queremos determinar la distribución de  $t$  para muestras pequeñas
- Tenemos en cuenta tres aspectos
  - La independencia entre  $\bar{Y}$  y  $S^2$
  - Se verifica que  $(n-1)\frac{S^2}{\sigma^2} \sim \chi_{n-1}^2$
  - Se verifica que

$$Z = \frac{\bar{Y} - \mu}{\sigma/\sqrt{n}} \sim N(0, 1)$$

## Propiedades básicas

- Se deduce que

$$t = \frac{(\bar{Y} - \mu)\sqrt{n}}{S} = \frac{(\bar{Y} - \mu)\sqrt{n}}{S/\sigma} = \frac{Z}{S/\sigma} = \frac{Z}{\sqrt{\frac{(n-1)S^2}{(n-1)\sigma^2}}} = \frac{Z}{U}$$

donde  $Z \sim N(0, 1)$  y  $U \sim \sqrt{\chi_{\nu}^2/\nu}$  con  $\nu = n - 1$

- Además  $Z$  y  $U$  son independientes, pues  $Z$  sólo depende de  $\bar{Y}$ , y  $U$  de  $S^2$
- En consecuencia,  $t$  se distribuye según la ley  $t$ -Student con  $\nu = n - 1$  grados de libertad

$$t = \frac{\bar{Y} - \mu}{S/\sqrt{n}} \sim t - \text{Student con } \nu = n - 1$$

## El caso de dos poblaciones normales independientes

# Propiedades básicas

- Supongamos que  $X \sim N(\mu_x, \sigma_x)$  e  $Y \sim N(\mu_y, \sigma_y)$  son v.a. independientes
- Por ejemplo
  - $X$  es la duración de bombillas fabricadas por empresa  $A$
  - $Y$  es la duración de bombillas fabricadas por empresa  $B$
- Obtenemos dos m. a. s.
  - $(X_1, X_2, \dots, X_{n_x})$  una m.a.s. de tamaño  $n_x$  de la población de bombillas  $A$
  - $(Y_1, Y_2, \dots, Y_{n_y})$  una m.a.s. de tamaño  $n_y$  de la población de bombillas  $B$

## Propiedades básicas

- Si  $\bar{X}$ ,  $S_x^2$ ,  $\bar{Y}$  y  $S_y^2$  son las medias y varianzas muestrales

$$(\bar{Y} - \bar{X}) \sim N \left( \mu_y - \mu_x, \sqrt{\frac{\sigma_y^2}{n_y} + \frac{\sigma_x^2}{n_x}} \right)$$

- En consecuencia

$$Z = \frac{(\bar{Y} - \bar{X}) - (\mu_y - \mu_x)}{\sqrt{\frac{\sigma_y^2}{n_y} + \frac{\sigma_x^2}{n_x}}} \sim N(0, 1)$$

# Propiedades básicas

- Si en particular  $\sigma_x^2 = \sigma_y^2 = \sigma^2$  entonces

$$Z = \frac{(\bar{Y} - \bar{X}) - (\mu_y - \mu_x)}{\sigma \sqrt{\frac{1}{n_y} + \frac{1}{n_x}}} \sim N(0, 1)$$

- En general  $\sigma^2$  será desconocida, pero se puede estimar a partir de una media ponderada de las dos varianzas muestrales

$$S^2 = \frac{(n_y - 1)S_y^2 + (n_x - 1)S_x^2}{n_y + n_x - 2}$$

# Propiedades básicas

- En el caso de estimar  $S$  se tendrá que

$$t = \frac{(\bar{Y} - \bar{X}) - (\mu_y - \mu_x)}{S \sqrt{\frac{1}{n_y} + \frac{1}{n_x}}} \sim t - \text{Student}$$

con  $\nu = n_y + n_x - 2$  grados de libertad

- Ya que éste es el denominador de la expresión de  $S^2$  para estimar  $\sigma^2$

# La ley $F$ -Snedecor



## Propiedades básicas

- Definimos una v.a.  $F$  como

$$F = \frac{U/\nu_1}{V/\nu_2}$$

tal que  $U \sim \chi_{\nu_1}^2$ ,  $V \sim \chi_{\nu_2}^2$  y  $U$  y  $V$  son independientes

- $F$  se distribuye según la ley  $F$ -Snedecor,  $F(\nu_1, \nu_2)$ , con
  - $\nu_1$  grados de libertad para el numerador
  - $\nu_2$  grados de libertad para el denominador
- La distribución  $F$  es importante porque se usa para
  - El análisis de la varianza (ANOVA)
  - Comparar dos varianzas poblacionales normales

# Propiedades básicas

- La esperanza y la varianza de  $F$  son

$$E(F) = \frac{\nu_2}{\nu_2 - 2} \text{ para } \nu_2 > 2$$

$$V(F) = \frac{2\nu_2^2(\nu_1 + \nu_2 - 2)}{\nu_1(\nu_2 - 2)^2(\nu_2 - 4)} \text{ para } \nu_2 > 4$$

## Distribución del cociente de dos varianzas muestrales

## Propiedades básicas

- Se verifica que

$$\frac{S_y^2}{S_x^2} = \frac{(n_y - 1) \frac{S_y^2}{\sigma_y^2} \frac{\sigma_y^2}{n_y - 1}}{(n_x - 1) \frac{S_x^2}{\sigma_x^2} \frac{\sigma_x^2}{n_x - 1}} = \frac{\frac{U}{n_y - 1} \sigma_y^2}{\frac{V}{n_x - 1} \sigma_x^2}$$

donde  $U \sim \chi_{n_y - 1}^2$  y  $V \sim \chi_{n_x - 1}^2$  son independientes

- En consecuencia

$$\frac{S_y^2}{S_x^2} \sim \frac{\sigma_y^2}{\sigma_x^2} F(n_y - 1, n_x - 1)$$

# Propiedades básicas

- En el caso particular en que  $\sigma_y^2 = \sigma_x^2$  se tiene que

$$\frac{S_y^2}{S_x^2} \sim F(n_y - 1, n_x - 1)$$